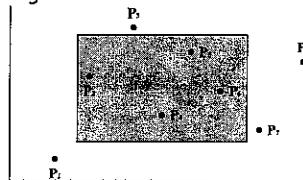


Motivation Example - Reporting (2-D)

Given a set of points S on the plane, preprocess them to build structure that allows efficient queries of the form:

Given a rectangle $R = [x_1, x_2][y_1, y_2]$ find all points in S that are in the rectangle.



למונטן מילר חישוב גודל סט

השאלה SQL שאלת חישוב

למונטן

השאלה שאלת חישוב גודל סט

למונטן שאלת חישוב גודל סט

למונטן שאלת חישוב גודל סט

Summary		
	Arrays	Linked List
Add	Simple, fast $O(1)$	Simple $O(1)$
Delete	Inflexible $O(n)$	Flexible $O(n) - inc sort$
Find	$O(n)$ $O(\log n) \leftarrow$ binary search	$O(1) - any$ $O(n) - specific$ $O(n) - inc sort$ $O(\log n)$ (no binary search)

למונטן 67
למונטן 15 20-30
למונטן 16

2

The dictionary ADT

- Insert(x, D)
- Delete(x, D)
- Find(x, D):
Returns a pointer to x if $x \in D$, and a pointer to the successor or predecessor of x if x is not in D

3

למונטן שאלת חישוב גודל סט Delete -> מילוי

למונטן שאלת חישוב גודל סט

Suppose we want to add to the dictionary ADT

- Select(i, D): Returns the i^{th} element in the dictionary:

An element x such that $i-1$ elements are smaller than x

לפיכך נרצה למצוא את המינימום בדיסק

בזמן $O(n)$, כלומר $\log n$ בודק כל אחד

בזמן $O(n)$, כלומר $\log n$ בודק כל אחד

בזמן $O(n)$, כלומר $\log n$ בודק כל אחד

בזמן $O(n)$, כלומר $\log n$ בודק כל אחד

בזמן $O(n)$, כלומר $\log n$ בודק כל אחד

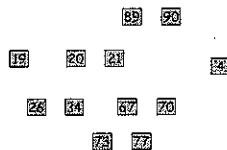
בזמן $O(n)$, כלומר $\log n$ בודק כל אחד

בזמן $O(n)$, כלומר $\log n$ בודק כל אחד

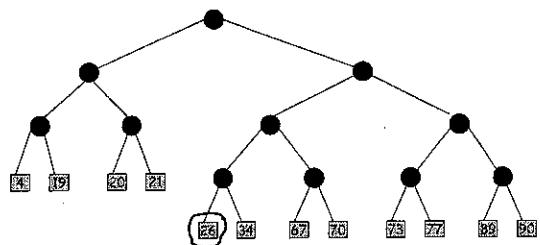
בזמן $O(n)$, כלומר $\log n$ בודק כל אחד

בזמן $O(n)$, כלומר $\log n$ בודק כל אחד

Select(5,D)

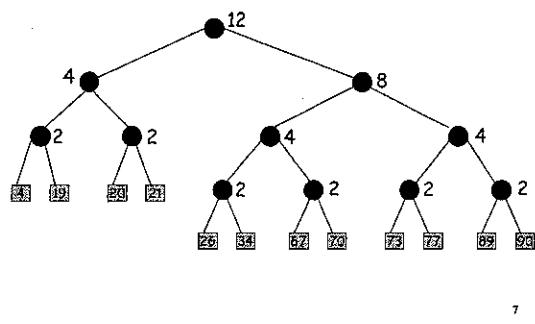


Can we still use trees?



בזמן $O(n)$ בודק כל אחד בדיסק

For each node v store # of leaves in the subtree of v



כ' ז' (הנ' נס) ?

2000 m ad 111? for 7110 ④

תְּמִימָנָה אֲלֵינוּ

* (רְשָׁאָת יְהוָה) יְהוָה בְּנֵי יִשְׂרָאֵל

2/20/16 6-162 66 (320) 171200

תְּמִימָנָה בְּרֵבָד וְעַל-כָּל-עֲדָם

ANNUAL REPORT OF THE STATE BOARD OF EDUCATION FOR THE YEAR 1891-92.

Select:

62A) 8722 3/6 1981 662 88 (6

$$7 = (12 - 8) \equiv 3 \quad \vdash \quad 22^{1/2} \approx 5$$

הוּא הַמְלָאֵךְ

900, בריינ'ס ו-טנ'ר פול'ס

26 SEPTEMBER 1943 SENECA 22D 22D

2832 (G 2232) 29 12761 ff

PDF 3DML file open '148

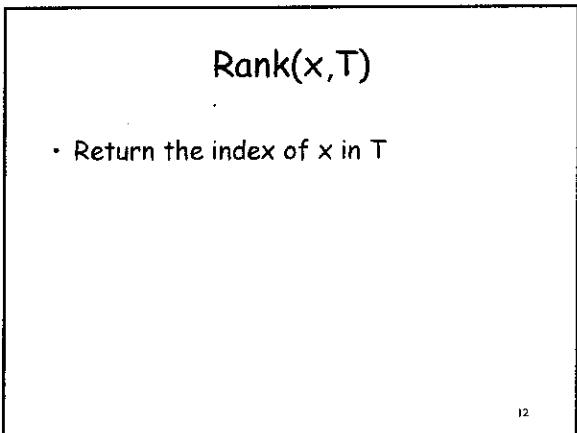
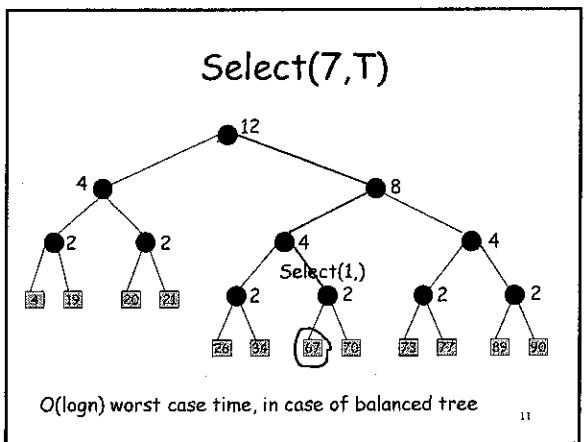
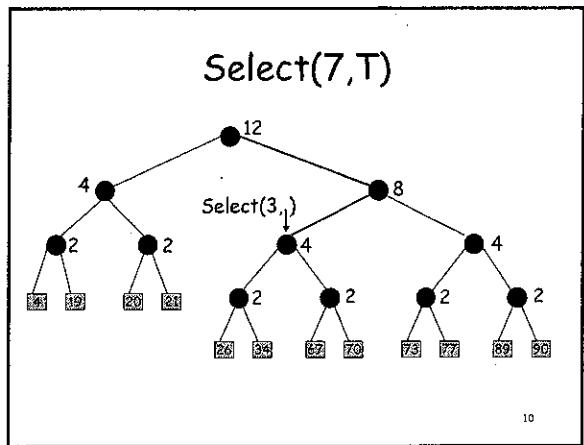
2181 D'521 1261 162 11112 162

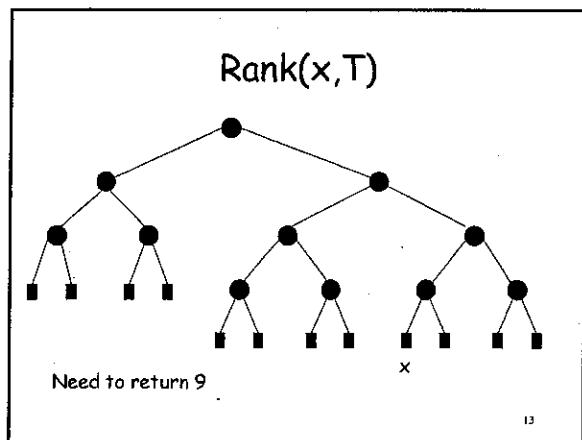
2025 RELEASE UNDER E.O. 14176

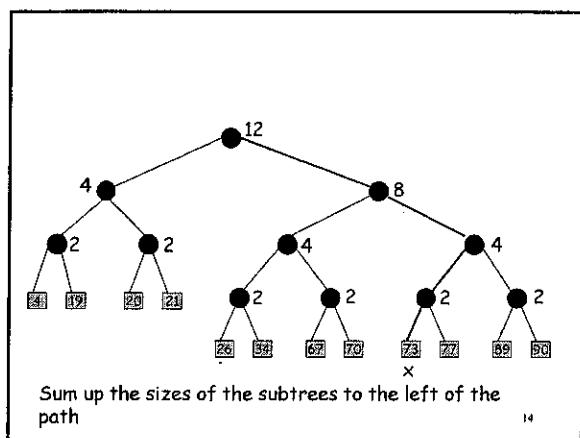
2012-124 118,627 22' 4" 8"

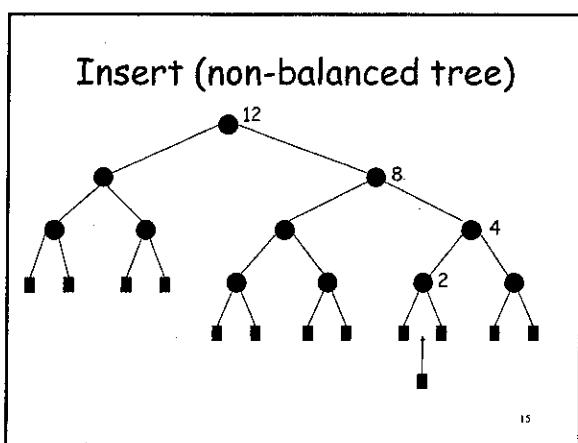
. 67 200ND

3

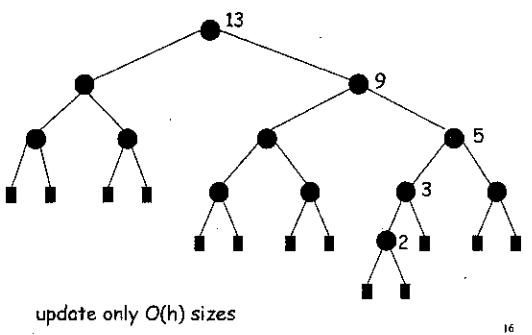








Insert (cont)



update only $O(h)$ sizes

16

Summary

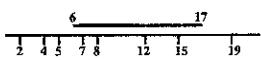
- Insertion and deletion and other dictionary operations still take $O(\log n)$ time for balanced trees

17

Reporting (1-D)

Given a set of points S on the line, preprocess them to build structure that allows efficient queries of the from:

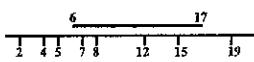
Given an interval $I = [x_1, x_2]$ find all points in S that are in the interval.



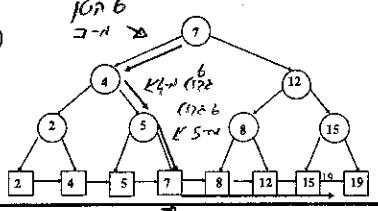
15

Reporting (1-D)

Build a balanced tree over the points
Concatenate them in a list



query: $O(\log n+k)$
space: $O(n)$

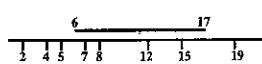


למ"ד מילוי דיסק באלפ (הנ'')

Counting (1-D)

Given a set of points S on the line, preprocess them to build structure that allows efficient queries of the from:

Given an interval $I = [x_1, x_2]$ return the # of points in the interval



20

רשות רשותן צבוק פל

ב' מ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

יש לנו פונקציית סבבון (ב' מ' 3)

ב' מ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

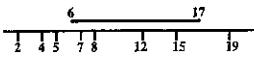
למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

למ' 3 (ב' מ' 3) מ' 3 (ב' מ' 3)

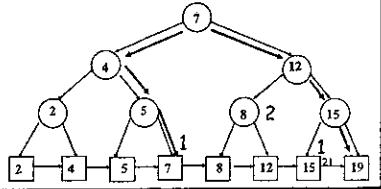
Counting (1-D)

Build a balanced tree over the points, with subtree sizes.

Return: $\text{Rank}(x_2, T) - \text{Rank}(x_1, T) + 1$



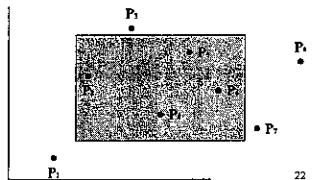
query: $O(\log n)$
space: $O(n)$



Reporting (2-D)

Given a set of points S on the plane, preprocess them to build structure that allows efficient queries of the form:

Given an rectangle $R = [x_1, x_2][y_1, y_2]$ find all points in S that are in the rectangle.

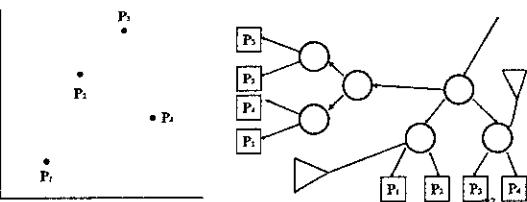


22

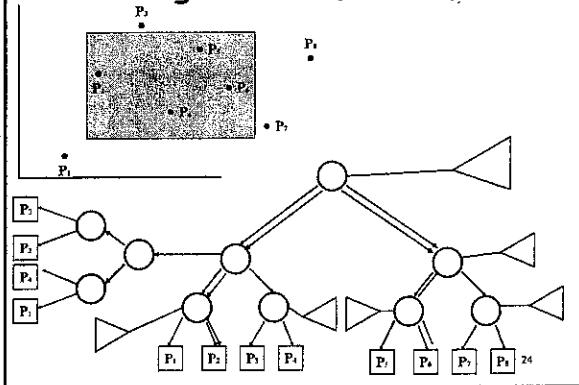
לעומת אבוקו (אנו מודים לך)

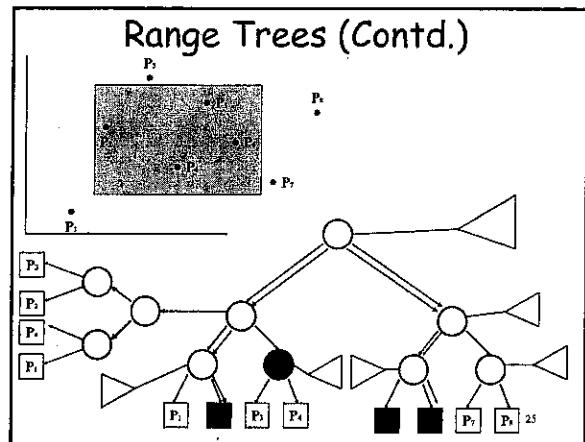
Range Trees (2-D)

Maintain the points in a balanced search tree ordered by x-coor. In each internal node maintain the points in its subtree in a balanced search tree ordered by y



Range Trees (Contd.)





Query processing

- Search by the first dimension gives us $O(\log n)$ trees which together contain the output.
- We search each of these trees to get the answer

26

Analysis (2-D)

- Space $O(n \log n)$
- Query $O(\log^2 n + k)$

27

Further facts

- Generalizes to d-dimensions

25

שאלות 1

- ארור מבנה נתונים המתפרק קבועה של קבוצות במישור, אשר כל קבוצהenk_i מזיגת צוג מספרים (x_i, y_i).
 מבנה הנתונים ארך למשך בפעולות insert(x,y), delete(x,y), find(x,y) בזמן גורע ביזור $O(n)$, וכן כ- $O(1)$ ת苟ר בפעולת CountPointsAtDistance(d1,d2).
 את הפעולה הבאה:
 בהינתן שני מספרים d1,d2 מחזירה הפעולה את מספר
 הנקודות במסבגה שמרוחקן מהראשית גודל d1 וקטן מ d2
 (יכירנו כי מזגתו (x,y) מהראשית הוא).
 צורכה להבצע CountPointsAtDistance(d1,d2)
 בוגדרותה בוגדרה כטבב אסוציאטיביות.

3

1 תשובה

ע"ז חיפוש מואzon שבו המפתח הינו המרחק p.
מתחת לכל עלה מוחזק ע"ז מואzon שבו
המפתחות המתאימים (ע"x) בסדר
לקסיקוגרפי. הע"ז הראשי בניו ע"ץ
ORDER STATבו בכל צומת שומרים את מס'ם
המפתחות שנמצאים בתת הע"ז.

3

10

האלגוריתם

מוצאים את הנקודה הרחוקה ביותר מהראשית
שмарתקה קטע מ-d.

- מחשבית את הסדר הסטטיסטי שלה: a .
- מוצאים את הנקודה הקרובה ביותר לראשית
שмарתקה גדול מ- d .
- מחשבית את הסדר הסטטיסטי שלה: b .
- מחזירים את $a-b+1$.
- כל אחת מהפעולות הנ"ל מבוצעת בזמן
 $O(\log n)$ שכן זהו זמן ריצה הפעולה.

31

שאלה 2

רוצים לבנות מבנה נתונים לתחזוקת מספרים
טבעיים התומך בפעולות $insert(x)$,
 $delete(x)$, $find(x)$, $upper$ מספר טבעי x ,
וב פעולה $multiple_of_5$ המחזירה שני
ערכים שונים במבנה z , x המקיימים $x=5z$, אם
קיים כלו (אחרת מחרירה $false$). הצביעו
מבנה התומך בפעולות עם סיבוכיות WC
הטובה ביותר.

32

תשובה 2

- מבנה הנתונים יהיה עץ חיפוש זמאן שמכיל את כל האיברים. רשימה זו כיוונית שמכילה את הזוגות שהמנה בינהם היא 5. כמו כן יש
הכבות הגדידות בין האיברים בשני המבנים.
- פעולות הוספה, מחיקה וחיפוש מבוצעות על העץ. במקרה של הוספה ומ剔קה יש לעדכן גם את הרשימה (כלומר להוסיף או להוריד זוג מהרשימה, לפי הצורך).
- פעולה $(multiple_of_5)$ תבוצע על ידי
הזרמת ראש הרשימה המוקורת.

שאלה 3

בהתנחת קבוצה S של n מספרים, האלגוריתם בונה בזמן $\Theta(n \cdot C \cdot W)$, מבנה נתונים התומך בפעולת `find` בלבד, באופן ש: זמן ה- $C \cdot W$ של `find` הוא $\Theta(n)$, אולם על לפחות $\Theta(\log n)$ מהאיברים, זמן הריצה של `find` הוא $\Theta(\log n)$.

שימוש לבני המבנה אינם דינמי, כלומר אינם צריכים לתרוך ב-`insert` ו-`delete`.

34

תשובה 3

- תיאור האלגוריתם והוכחת נכונות
- לחקים $\Theta(\log n)$ איברים ומצביעים לעץ חפוש מאוזן, עלות כוללת היא $\Theta(n)$. שאר האיברים מוכנסים לרשימה.
- בעת ביצוע `find` מוחפשים קודם בעץ ואחר כן ברשימה. עלות חיפוש על כל אבר בעץ היא $\Theta(\log n)$. שאר האיברים – $\Theta(n)$.

35

שאלה 4

- גדריר פרטוטזיה מסדר (π, α) באופן הבא:
- מסדרים את המספרים $1, 2, 3, \dots, n$, במעגל, ומצביעים על המספר 1.
- מבצעים α צעדים לאורק המספרים שנוצרו על המעגל.
- מדפיסים את המספר אליו הגיעו, ומוחקים אותו מהמעגל. אם נותרו מספרים חוזרים לב', ולא עזרים. מספר שנמחק, אינו נספר במניין הצעדים בשלב ב'.

36

שאלה 4 (המשך)

- לדוגמא: הפרמוטציה מסדר (7,3) היא
4,7,3,1,6,2,5
• תארו אלגוריתם יעיל המקבל מספר a , ומוחזיר
את הפרמוטציה מסדר $(a/2, a)$.

- תשובה 4: זמן ריצת האלגוריתם ($O(\log n)$)

37

תשובה - 4 הסבר

- נחזיק את המספרים 1 עד a בצעץ חיפוש
בינארי עם סדר סטטיסטי. ד"א כל קודקוד בעץ
ישמור בנוסף את מספר הקודקודים שמתחתיו
($i+1$) בשדה `size`. נתחילה כשפונטן מצביע על
האייר 1.
- כאשר אנחנו באייר שאינדקסו I , נקפוץ לאייר
שאינדקס שלו הוא $k \bmod (I+1)$ בעזרת
`OS_Select` כאשר k הוא מספר האיברים
שנותרו בעץ (כלומר `size` של השורש).
- נדפיס את האייר שהגענו אליו, ונמחוק אותו.
- נבצע את 1 ו- 2 עד שלא ישארו איברים בעץ.

